

Quadro di comando per inseguitori solari

CS107

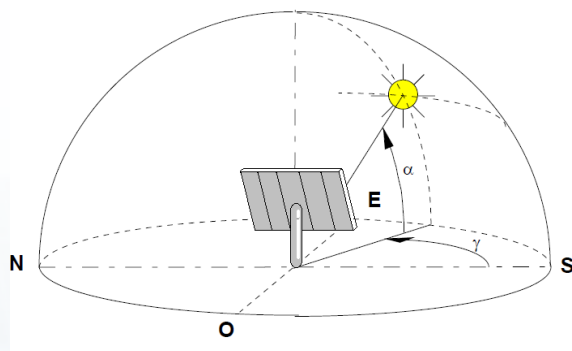


Dettagli:

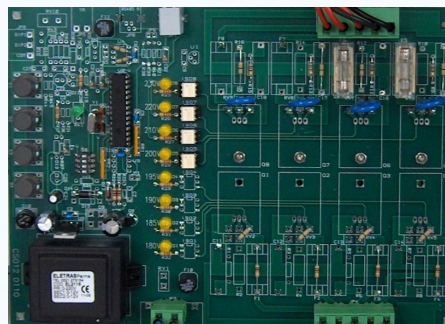
Il quadro di comando CS107 è un sistema di inseguimento solare basato su un algoritmo real-time in grado di calcolare istantaneamente la posizione del sole alla latitudine e longitudine in cui il quadro è installato.

Possono essere pilotati fino a due motori per l'inseguimento del sole nel suo moto da est ad ovest (moto di azimut) e quello di elevazione sino al mezzogiorno solare (moto di tilt).

Il quadro è adattabile a svariati tipi di strutture poiché prevede un ciclo di autoapprendimento della struttura stessa e conseguentemente l'adattamento del calcolo all'inseguitore su cui esso è installato.



**Calcolo
posizione del sole**



**Comando
motori**

Monitoraggio



Specifiche:

- Algoritmo di inseguimento solare orario
- Autoapprendimento della struttura
- 2 uscite di potenza per pilotaggio motori
- 4 ingressi finecorsa configurabili
- Rilevamento latitudine e longitudine tramite GPS
- Porta di trasmissione dati RS485

Optional:

- Telecontrollo da sistema remoto
- Gestione allarmi
- Misurazioni parametri elettrici dell'inseguitore

Cavalera Sistemi srl progetta e realizza sistemi embedded basati su architetture a microcontrollore, sviluppa Hardware e Firmware per svariate applicazioni con particolare attenzione al mercato del risparmio energetico.